

§7 线性微分方程的一些求解方法

October 27, 2016

§7.1适当的变换

线性方程：

$$\frac{d^n x}{dt^n} + a_1(t) \frac{d^{n-1} x}{dt^{n-1}} + \cdots + a_n(t)x = 0 \quad (1)$$

- 降阶法：已知方程(1)对应的齐次方程的一个特解，可降阶。
- 利用刘维尔公式求解。
- 欧拉（Euler）方程：化为常系数方程。

降阶法

情形I: 若可求出方程(1)的一个非平凡解 $x = \varphi(t)$, 则可通过变换 $x = \varphi(t)y$ 将它降成 $n - 1$ 阶方程。

(i.) 令 $x = \varphi(t)y$, 则方程化为

$$\varphi(t) \frac{d^n y}{dt^n} + b_1(t) \frac{d^{n-1} y}{dt^{n-1}} + \cdots + b_n(t)y = 0. \quad (2)$$

(ii.) $x = \varphi(t)$ 是方程(1)的解 $\Leftrightarrow y = 1$ 是方程(2)的解 $\Rightarrow b_n(t) = 0$.

(iii.) 令 $z = \frac{dy}{dt}$, 则方程化为 $n - 1$ 阶方程

$$\frac{d^{n-1} z}{dt^{n-1}} + C_1(t) \frac{d^{n-2} z}{dt^{n-2}} + \cdots + c_{n-1}(t)z = 0$$

$$\text{其中 } C_i(t) = \frac{b_i(t)}{\varphi(t)}.$$

降阶法

- 例7.1 求二阶方程 $\frac{d^2x}{dt^2} + a(t)\frac{dx}{dt} + b(t)x = f(t)$ 的通解, 已知对应的齐次方程的一个非零解 $x = \varphi(t)$.

$$\varphi(t)y'' + (2\varphi'(t) + a(t)\varphi(t))y' = f(t)$$

- 例7.2 求方程 $t\frac{d^3x}{dt^3} + 3\frac{d^2x}{dt^2} - t\frac{dx}{dt} - x = 0$ 的通解, 已知 $x = \frac{1}{t}$ 是其特解。

$$x = \frac{1}{t}y, \quad y''' - y' = 0$$

$$x = C_1\frac{1}{t}e^t - C_2\frac{1}{t}e^{-t} + C_3\frac{1}{t}.$$

降阶法

- 注7.1 有时经变换 $x = \varphi(t)y$, 可使其它某项系数为零, 有些情况下可化为可求解的方程。
- 考虑二阶方程 $\frac{d^2x}{dt^2} + a(t)\frac{dx}{dt} + b(t)x = f(t)$, 令 $x = \varphi(t)y$, 选取 $\varphi(t)$, 使得 $\frac{dy}{dt}$ 的系数为零:

$$2\varphi'(t) + a(t)\varphi(t) = 0, \quad \varphi(t) = e^{-\frac{1}{2} \int a(t) dt}.$$

- 例7.3

$$\frac{d^2x}{dt^2} + \sin t \frac{dx}{dt} + \frac{1}{4}(\sin^2 t + 2 \cos t + 4)x = 0.$$

选取 $\varphi(t) = e^{\frac{1}{2} \cos t}$, 则 $\frac{d^2y}{dt^2} + y = 0$.

利用刘维尔公式求解

情形II: 若已求出方程(1)的 $n-1$ 个线性无关解

$\varphi_1(t), \dots, \varphi_{n-1}(t)$, 利用刘维尔公式可求出另一特解, 使它们一起构成方程的一个基本解组。

考虑 $n-1$ 阶线性方程:

$$\begin{vmatrix} x & \varphi_1(t) & \cdots & \varphi_{n-1}(t) \\ x' & \varphi_1'(t) & \cdots & \varphi_{n-1}'(t) \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ x^{(n-1)} & \varphi_1^{(n-1)}(t) & \cdots & \varphi_{n-1}^{(n-1)}(t) \end{vmatrix} = C e^{-\int_{t_0}^t a_1(s) ds} \quad (3)$$

则有

利用刘维尔公式求解

- (i) 方程(3)的解一定是方程(1)的解（证明见下一页）。
- (ii) 求出(3)的一个解 $\varphi_n(t)$ ，使其与 $\varphi_1(t), \dots, \varphi_{n-1}(t)$ 一起构成方程(1)的一个基本解组。

取定常数 $C \neq 0 (C = 1)$ ，求解 $n - 1$ 阶线性方程(3)，设 $\varphi_n(t)$ 是其一个解，则 $\varphi_1(t), \dots, \varphi_{n-1}(t), \varphi_n(t)$ 构成了方程(1)的一个基本解组。

利用刘维尔公式求解

下面证明 (i) 成立，思路如下：

写出 (3) 的通解表达式，说明其也为 (1) 的解。

(1) $\varphi_1(t), \dots, \varphi_{n-1}(t)$ 是方程(3)对应的齐次方程的一个基本解组。

利用刘维尔公式求解

- (2) 存在 $\varphi_0(t)$ 使其与 $\varphi_1(t), \dots, \varphi_{n-1}(t)$ 构成方程(1)的一个基本解组。
则

$$W[\varphi_0(t), \varphi_1(t), \dots, \varphi_{n-1}(t)] = C_0 e^{-\int_{t_0}^t a_1(s) ds}$$

其中 $W[\varphi_0(t), \varphi_1(t), \dots, \varphi_{n-1}(t)]$ 表示由 $\varphi_0(t), \varphi_1(t), \dots, \varphi_{n-1}(t)$ 构成的Wronski行列式, $W[\varphi_0(t_0), \varphi_1(t_0), \dots, \varphi_{n-1}(t_0)] = C_0$ 。
于是

$$W[C_0^{-1}C\varphi_0(t), \varphi_1(t), \dots, \varphi_{n-1}(t)] = C e^{-\int_{t_0}^t a_1(s) ds}.$$

即 $C_0^{-1}C\varphi_0(t)$ 是方程(3)的解。

利用刘维尔公式求解

(3) 因 $C_0^{-1}C\varphi_0(t)$ 是方程(3)的一个特解, 于是

$$x = C_1\varphi_1(t) + \cdots + C_{n-1}\varphi_{n-1}(t) + C_0^{-1}C\varphi_0(t)$$

是方程(3)的通解。

(4) 对任意 C_i , 上述函数 x 一定是方程(1)的解, 从而说明了(3)的解一定是方程(1)的解。

利用刘维尔公式求解

例（例7.1） 二阶方程 $x'' + a(t)x' + b(t)x = 0$ ，已知一解 $\varphi_1(t) \neq 0$ ，求与它线性无关的另一解。

$$\varphi_2(t) = \varphi_1(t) \int \frac{e^{-\int a(t)dt}}{\varphi_1^2(t)} dt.$$

欧拉方程

- 欧拉方程:

$$t^n x^{(n)} + a_1 t^{n-1} x^{(n-1)} + \dots + a_{n-1} t x' + a_n x = 0.$$

- 令

$$t = \begin{cases} e^s, & t > 0 \\ -e^s, & t < 0 \end{cases}$$

- 当 $t > 0$ 时, 有

$$\frac{dx}{dt} = \frac{dx}{ds} \frac{ds}{dt} = e^{-s} \frac{dx}{ds},$$

$$\frac{d^2 x}{dt^2} = \frac{d(e^{-s} \frac{dx}{ds})}{ds} \cdot \frac{ds}{dt} = e^{-2s} \left(\frac{d^2 x}{ds^2} - \frac{dx}{ds} \right),$$

欧拉方程

$$\frac{d^3x}{dt^3} = e^{-3s} \left(\frac{d^3x}{ds^3} - 3\frac{d^2x}{ds^2} + 2\frac{dx}{ds} \right).$$

归纳法，假设

$$\frac{d^m x}{dt^m} = e^{-ms} \left(\frac{d^m x}{ds^m} + b_1 \frac{d^{m-1} x}{ds^{m-1}} + \cdots + b_{m-1} \frac{dx}{ds} \right)$$

成立，则

$$\frac{d^{m+1}x}{dt^{m+1}} = \frac{d\left(\frac{d^m x}{dt^m}\right)}{ds} \cdot \frac{ds}{dt} = e^{-(m+1)s} \left(\frac{d^{m+1}x}{ds^{m+1}} + c_1 \frac{d^m x}{ds^m} + \cdots + b_m \frac{dx}{ds} \right).$$

将各阶导数代入原方程，最终化为以 s 为自变量的常系数线性方程
(下一章)。

欧拉方程

例7.4 解方程: $t^2 x'' - 4tx' + 6x = t + t^2 \ln t$.

(限于求 $t > 0$ 时方程的解)

令 $t = e^s$, 则有

$$\frac{d^2 x}{ds^2} - 5 \frac{dx}{ds} + 6x = e^s + se^{2s}$$

第二宇宙速度的计算

第二宇宙速度：发射人造卫星的最小速度。

设 M ：地球的质量， m ：卫星的质量， r ：地球的地心与卫星重心之间的距离， k ：引力常数。

$$\begin{cases} m \frac{d^2 r}{dt^2} = -k \frac{mM}{r^2} \\ r(0) = R, \frac{dr}{dt} \Big|_{t=0} = v_0 \end{cases}$$

$$\frac{dv}{dr} \cdot \frac{dr}{dt} = -k \frac{M}{r^2}, \quad v \frac{dv}{dr} = -k \frac{M}{r^2}$$

第二宇宙速度的计算

$$\frac{1}{2}v^2 = \frac{kM}{r} + C.$$

利用 $r = R$ 时 $v = v_0$ ，则

$$\frac{1}{2}v^2 = \frac{kM}{r} + \frac{1}{2}v_0^2 - \frac{kM}{R}.$$

因为 $v > 0$ ，而随 r 的不断增大 $\frac{kM}{r}$ 变得任意小，因此

$$\frac{1}{2}v_0^2 - \frac{kM}{R} \geq 0, \quad v_0 \geq \sqrt{\frac{2kM}{R}}.$$

利用 $r = R$ 时，重力加速度为 g ，则有 $g = \frac{kM}{R^2}$ ，即 $kM = gR^2$ ，故
 $v_0 \geq \sqrt{2gR} = \sqrt{2 \times 9.8 \times 6.3 \times 10^5} = 11.2 \times 10^3$ （米/秒）。

作业

作业:

P67: 2(1), 2(3).