

第16讲 求解常系数非齐次方程特解的算子解法

November 21, 2016

§3 算子解法与拉氏变换法

3.1 算子解法

- 非齐次线性方程: $P(D)x = f(t)$.

$$P(D) = D^n + a_1 D^{n-1} + \cdots + a_{n-1} D + a_n.$$

- 形式上: $x(t) = \frac{1}{P(D)} f(t)$.

$\frac{1}{P(D)}$ 称为算子 $P(D)$ 的逆算子, 定义如下:

$\frac{1}{P(D)} f(t)$ 表示一个函数, 它用 $P(D)$ 作用后恰好等于 $f(t)$.

- 例: $\frac{1}{D} f(t) = \int f(t) dt$
 $\frac{1}{D^2} f(t) = \int \int f(t) (dt)^2.$

算子解法

算子 $\frac{1}{P(D)}$ 的基本性质:

(a) $\frac{1}{P(D)}af(t) = a\frac{1}{P(D)}f(t).$

(b) $\frac{1}{P(D)}(f_1(t) + f_2(t)) = \frac{1}{P(D)}f_1(t) + \frac{1}{P(D)}f_2(t).$

(c) 设 $P(D) = P_1(D)P_2(D)$, 则

$$\frac{1}{P(D)}f(t) = \frac{1}{P_1(D)}\left(\frac{1}{P_2(D)}f(t)\right) = \frac{1}{P_2(D)}\left(\frac{1}{P_1(D)}f(t)\right).$$

算子解法

几个简单的算子运算公式:

$$(1) P(D)e^{\lambda t} = e^{\lambda t}P(\lambda).$$

$$(2) P(D^2) \cos \alpha t = \cos \alpha t \cdot P(-\alpha^2).$$

$$(3) P(D^2) \sin \alpha t = \sin \alpha t \cdot P(-\alpha^2).$$

$$(4) P(D)(e^{\lambda t}v(t)) = e^{\lambda t}P(D + \lambda)v(t). \quad (\text{已证过, 归纳法})$$

证明: (2) $e^{i\alpha t} = \cos \alpha t + i \sin \alpha t$, $e^{-i\alpha t} = \cos \alpha t - i \sin \alpha t$.

$$\cos \alpha t = \frac{e^{i\alpha t} + e^{-i\alpha t}}{2}, \quad \sin \alpha t = \frac{e^{i\alpha t} - e^{-i\alpha t}}{2i}.$$

$$\begin{aligned} P(D^2) \cos \alpha t &= \frac{1}{2}e^{i\alpha t}P((i\alpha)^2) + \frac{1}{2}e^{-i\alpha t}P((-i\alpha)^2) \\ &= \frac{1}{2}P(-\alpha^2)[e^{i\alpha t} + e^{-i\alpha t}] = P(-\alpha^2) \cos \alpha t. \end{aligned}$$

算子解法

利用上面的算子运算公式易证明如下的逆算子运算公式:

- (i) $\frac{1}{P(D)}e^{\lambda t} = \frac{1}{P(\lambda)}e^{\lambda t}, \quad (P(\lambda) \neq 0).$
- (ii) $\frac{1}{P(D^2)}\cos \alpha t = \frac{1}{P(-\alpha^2)}\cos \alpha t, \quad (P(-\alpha^2) \neq 0).$
- (iii) $\frac{1}{P(D^2)}\sin \alpha t = \frac{1}{P(-\alpha^2)}\sin \alpha t, \quad (P(-\alpha^2) \neq 0).$
- (iv) $\frac{1}{P(D)}(e^{\lambda t}v(t)) = e^{\lambda t}\frac{1}{P(D+\lambda)}v(t).$

证明 (1) : $P(D) \left[\frac{1}{P(\lambda)}e^{\lambda t} \right] = \frac{1}{P(\lambda)} \cdot P(\lambda)e^{\lambda t} = e^{\lambda t}.$

(2): $P(D^2) \left[\frac{1}{P(-\alpha^2)}\cos \alpha t \right] = \frac{1}{P(-\alpha^2)} \cdot P(-\alpha^2)\cos \alpha t = \cos \alpha t.$

算子解法

证明 (4) :

$$P(D) \left[e^{\lambda t} \frac{1}{P(D+\lambda)} v(t) \right] = e^{\lambda t} P(D+\lambda) \left[\frac{1}{P(D+\lambda)} v(t) \right] = e^{\lambda t} v(t).$$

(5) 设 $f_k(t) = b_0 + b_1 t + \cdots + b_k t^k$, $P(0) = a_n \neq 0$, 则

$$\frac{1}{P(D)} f_k(t) = Q_k(D) f_k(t),$$

其中 $Q_k(D) = c_0 + c_1 D + \cdots + c_k D^k$ 是 $\frac{1}{P(D)}$ 在 $D=0$ 附近泰勒展开的前 $k+1$ 项。

证明思路: $\frac{1}{P(t)} = c_0 + c_1 t + \cdots + c_k t^k + c_{k+1} t^{k+1} + \cdots$

$$\frac{1}{P(D)} = Q_k(D) + c_{k+1} D^{k+1} + \cdots$$

算子解法

类型 (I) : $P(D)x = f_k(t)$, $f_k(t)$ 为 k 次多项式。

(1) $P(0) \neq 0$ ($\lambda = 0$ 不是特征根), 特解为

$$x_0(t) = \frac{1}{P(D)} f_k(t) = (c_0 + c_1 D + \cdots + c_k D^k) f_k(t).$$

(2) $P(0) = 0$, 且 $\lambda = 0$ 是 k 重特征根, 即 $P(D) = D^k Q(D)$,

而 $Q(0) \neq 0$ 。

$$x_0(t) = \frac{1}{D^k} \left[\frac{1}{Q(D)} f_k(t) \right].$$

算子解法

例3.1 $x'' + x = t^2 - t + 2.$

$$x_0(t) = (1 - D^2)(t^2 - t + 2) = t^2 - t.$$

例3.2 $x'' - x = t.$

$$x_0(t) = -\frac{1}{2} \frac{1}{D+1} t + \frac{1}{2} \frac{1}{D-1} t = -t.$$

例3.3 $x'' + x' = 1 + t^2.$

$$x_0(t) = \frac{1}{D^2 + D}(1 + t^2) = \frac{1}{D} \frac{1}{1 + D}(1 + t^2) = \frac{1}{3} t^3 - t^2 + 3t.$$

例3.4 $(D - \alpha)^m x = f(t)$, m 为正整数。

$$x_0(t) = \frac{1}{(D - \alpha)^m} f(t) = e^{\alpha t} \frac{1}{D^m} e^{-\alpha t} f(t)$$

算子解法

类型 (II) : $P(D)x = e^{\lambda t} f_k(t)$, $f_k(t)$ 为 k 次多项式。

$$x_0(t) = \frac{1}{P(D)} e^{\lambda t} f_k(t) = e^{\lambda t} \frac{1}{P(D + \lambda)} f_k(t)$$

例3.5 $x'' - x' + 6x = 2e^{4t}$.

$$x_0(t) = \frac{1}{9} e^{4t}.$$

例3.6 $x'' - 2x' + x = 5te^t$.

$$x_0(t) = \frac{5}{6} t^3 e^t.$$

算子解法

例3.7 $P(D)x = e^{\lambda_0 t}$, $P(D) = (D - \lambda_0)^r Q(D)$, $Q(\lambda_0) \neq 0$.

$$\begin{aligned} x_0(t) &= \frac{1}{(D - \lambda_0)^r} \frac{1}{Q(D)} (e^{\lambda_0 t}) = \frac{1}{(D - \lambda_0)^r} \frac{1}{Q(\lambda_0)} (e^{\lambda_0 t} \cdot 1) \\ &= \frac{1}{Q(\lambda_0)} e^{\lambda_0 t} \frac{1}{D^r} 1 = \frac{e^{\lambda_0 t}}{Q(\lambda_0)} \cdot \frac{t^r}{r!}. \end{aligned}$$

算子解法

类型 (III) :

$$P(D)x = \cos \alpha t \cdot f_k(t) \quad (1)$$

$$P(D)x = \sin \alpha t \cdot f_k(t) \quad (2)$$

其中 $P(D)$ 和 $f_k(t)$ 的系数都是实的。

- 考虑辅助方程: $P(D)x = e^{i\alpha t} f_k(t)$.

设其特解 $x_0(t) = x_1(t) + ix_2(t)$, 则

$$P(D)x_1(t) + iP(D)x_2(t) = \cos \alpha t \cdot f_k(t) + i \sin \alpha t \cdot f_k(t).$$

$$P(D)x_1(t) = \cos \alpha t \cdot f_k(t), \quad P(D)x_2(t) = \sin \alpha t \cdot f_k(t).$$

- 辅助方程特解 $x_0(t)$ 的实部和虚部分别是方程(1)和(2)的特解。

算子解法

例3.8 $x'' - 3x' + 2x = \cos 2t$.

特解: $x_0(t) = -\frac{1}{20} \cos 2t - \frac{3}{20} \sin 2t$.

注3.1 $P(D^2)x = \cos \alpha t$. (或 $P(D^2)x = \sin \alpha t$)

(a) 若 $P(-\alpha^2) \neq 0$, 则 $x_0(t) = \frac{1}{P(-\alpha^2)} \cos \alpha t$.

(b) 若 $P(-\alpha^2) = 0$, 且 $-\alpha^2$ 是 $P(\lambda)$ 的 r 重根, 则

$$P(\lambda) = (\lambda + \alpha^2)^r Q(\lambda), \quad Q(-\alpha^2) \neq 0$$

$$P(D^2) = (D^2 + \alpha^2)^r Q(D^2),$$

$$x_0(t) = \frac{1}{(D^2 + \alpha^2)^r} \left(\frac{1}{Q(D^2)} \cos \alpha t \right) = \frac{1}{Q(-\alpha^2)} \cdot \frac{1}{(D^2 + \alpha^2)^r} \cos \alpha t.$$

算子解法

考虑辅助方程: $(D^2 + \alpha^2)^r x = e^{i\alpha t}$.

$$\begin{aligned} x(t) &= \frac{1}{(D^2 + \alpha^2)^r} (e^{i\alpha t} \cdot 1) = e^{i\alpha t} \cdot \frac{1}{D^r (D + 2i\alpha)^r} e^{0t} \\ &= e^{i\alpha t} \frac{1}{D^r} \left[\frac{1}{(2i\alpha)^r} \right] = e^{i\alpha t} \frac{1}{(2i\alpha)^r} \frac{1}{D^r} 1 \\ &= e^{i\alpha t} \frac{1}{(2i\alpha)^r} \frac{t^r}{r!}. \end{aligned}$$

原方程的特解为

$$x_0(t) = \frac{1}{Q(-\alpha^2)} \cdot \operatorname{Re} \left\{ e^{i\alpha t} \frac{1}{(2i\alpha)^r} \frac{t^r}{r!} \right\}.$$

算子解法

例3.9 $(D^4 + 1)x = 5 \sin 2t.$

$$x_0(t) = \frac{5}{17} \sin 2t.$$

例3.10 $x'' + x = \sin t.$

$$x_0(t) = -\frac{1}{2}t \cos t.$$

例3.11 $x'' - x = \sin t + \cos 2t.$

$$x_0(t) = -\frac{1}{2} \sin t - \frac{1}{5} \cos 2t.$$

消去法

例3.12

$$\begin{cases} x' = 2x + y + e^{2t} + 3t - 1, \\ y' = x + 2y + 2e^{2t} + 9t - 6. \end{cases}$$

写成算子形式，消去 y ，有：

$$(D^2 - 4D + 3)x = 2e^{2t} + 3t - 1$$

$$x = C_1 e^t + C_2 e^{3t} - 2e^{2t} + t + 1$$

消去法

例3.13

$$\begin{cases} \frac{dx_1}{dt} - \frac{dx_2}{dt} + x_1 = -t \\ \frac{d^2x_1}{dt^2} - \frac{dx_2}{dt} + 3x_1 - x_2 = e^{2t} \end{cases}$$

写成算子形式，消去 x_2 ，有：

$$(D^3 - D^2 + D - 1)x_1 = 2e^{2t} + t + 1$$

$$x_1(t) = c_1 e^t + c_2 \cos t + c_3 \sin t + \frac{2}{5} e^{2t} - t - 2$$

如何求 x_2 ？

作业

作业:

P 91: $1((1), (2), (6), (7));$

P92: $2((1), (2));$

P92: $6((2)).$